

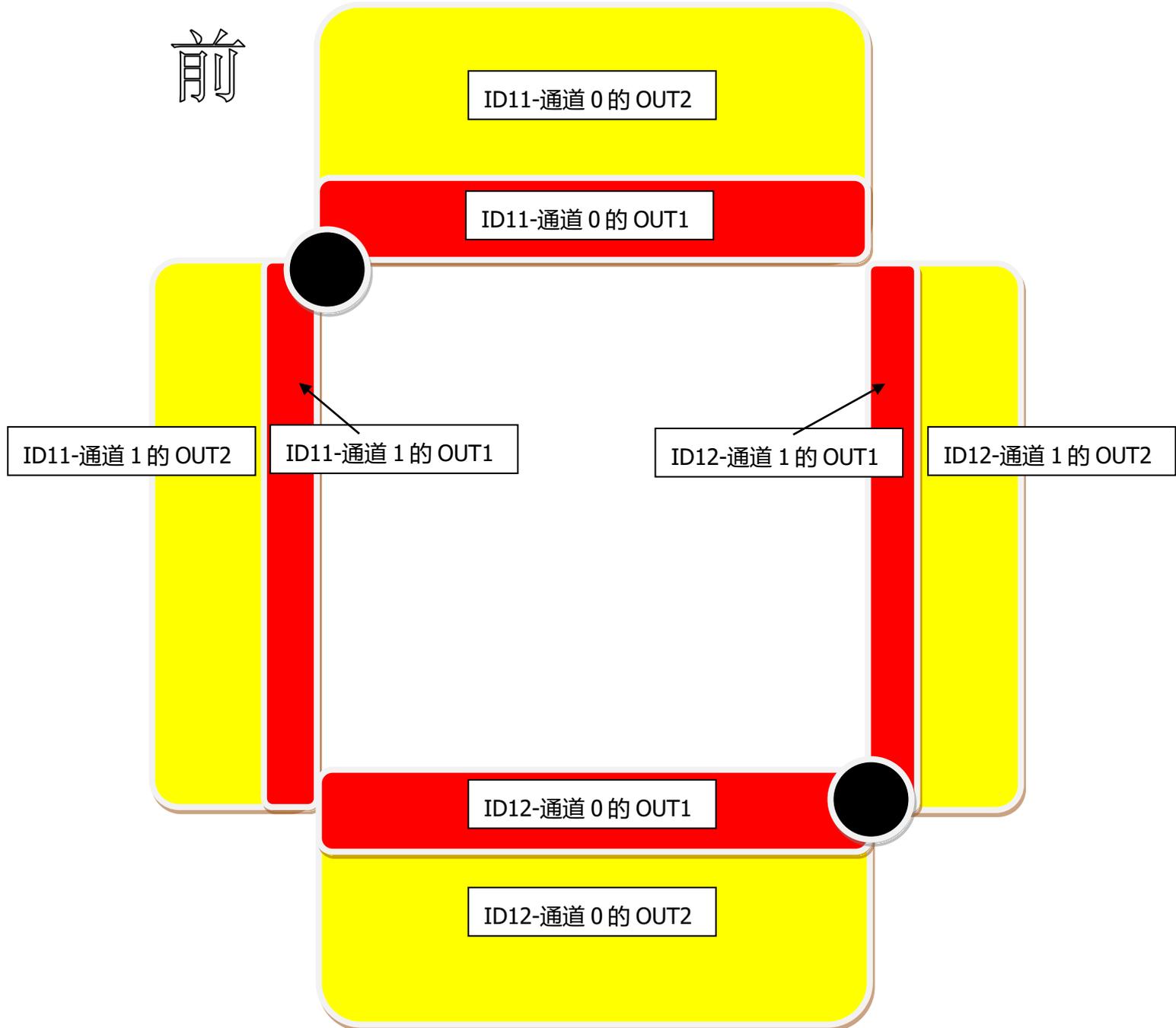
左前-激光避障 CAN\_ID:11,

右后-激光避障 CAN\_ID:12

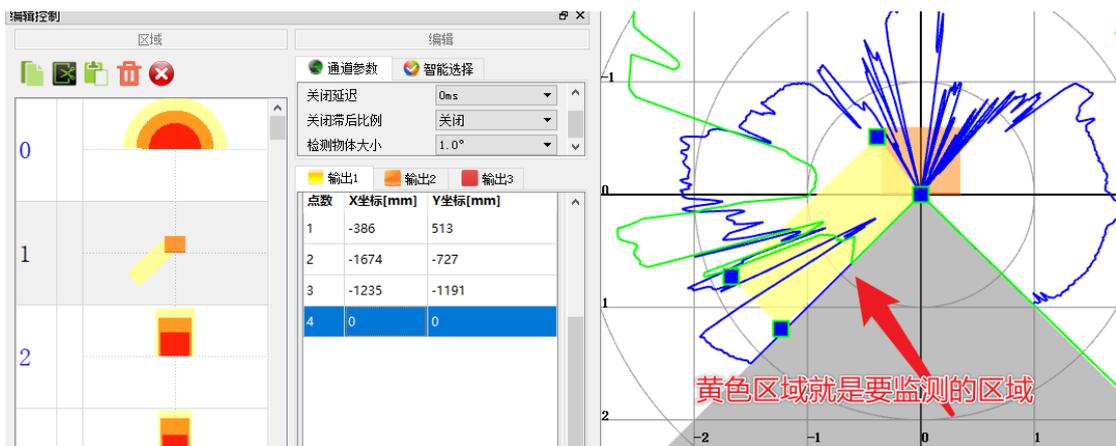
OUT1: 停止功能

OUT2: 减速功能

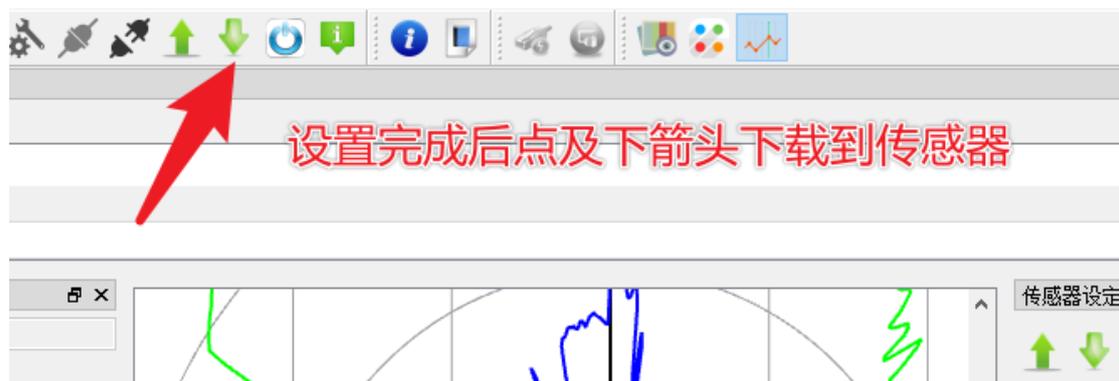
前



按照下图配置



下载到传感器



重启



接线:

棕色: 24V

蓝色: 0V

白色: 接 AGV 控制器的 CAN1-H

白绿: 接 AGV 控制器的 CAN1-L

剩下的线不用管