

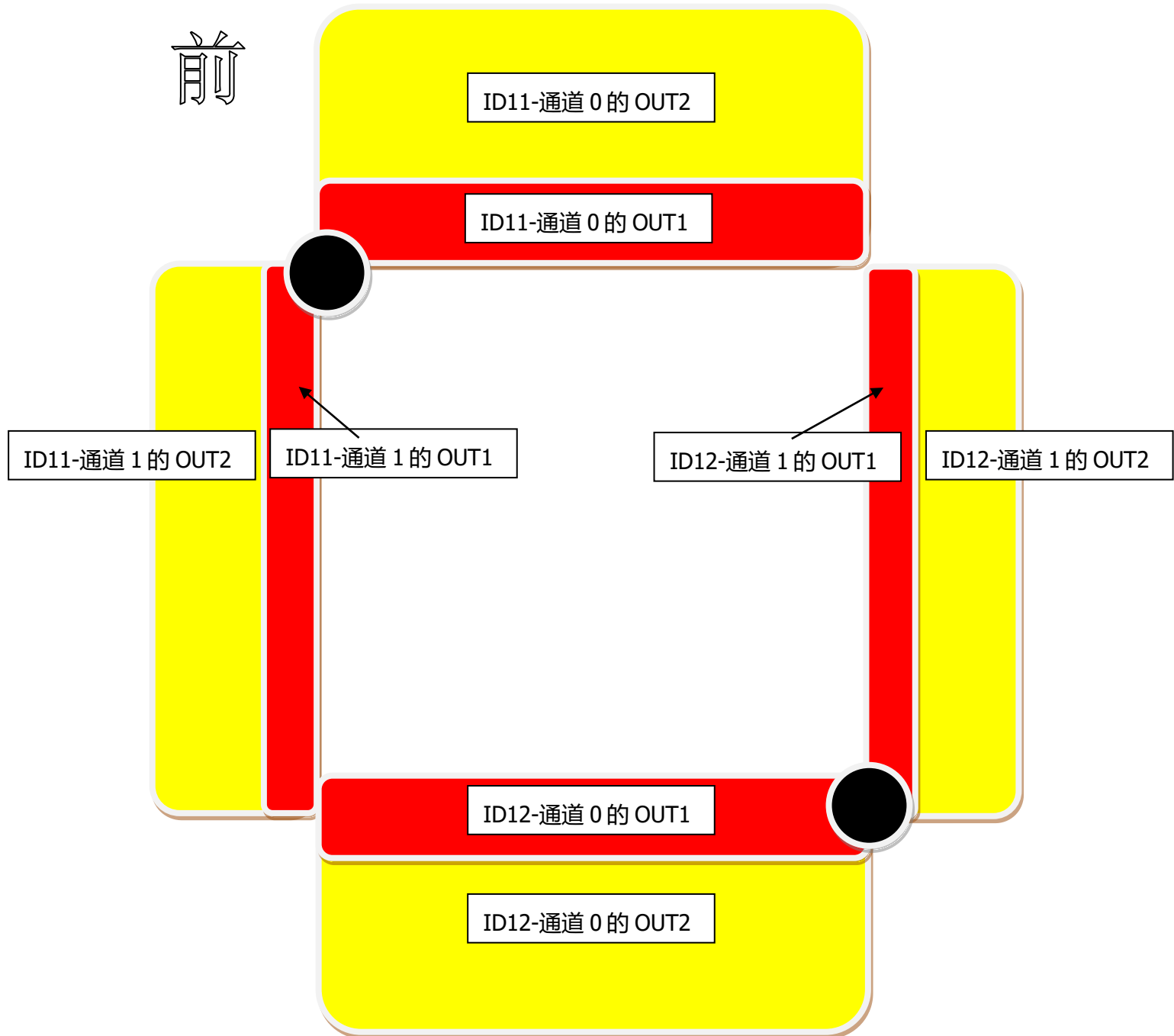
左前-激光避障 CAN_ID:11,

右后-激光避障 CAN_ID:12

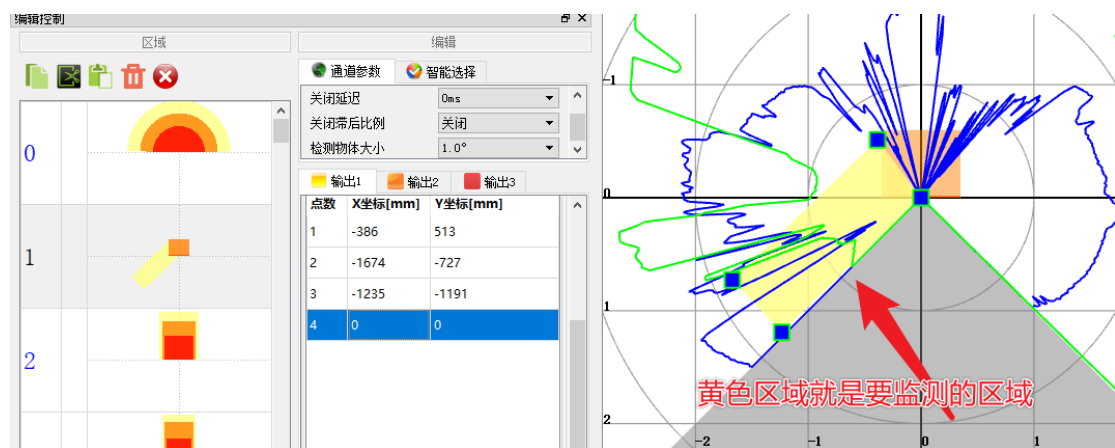
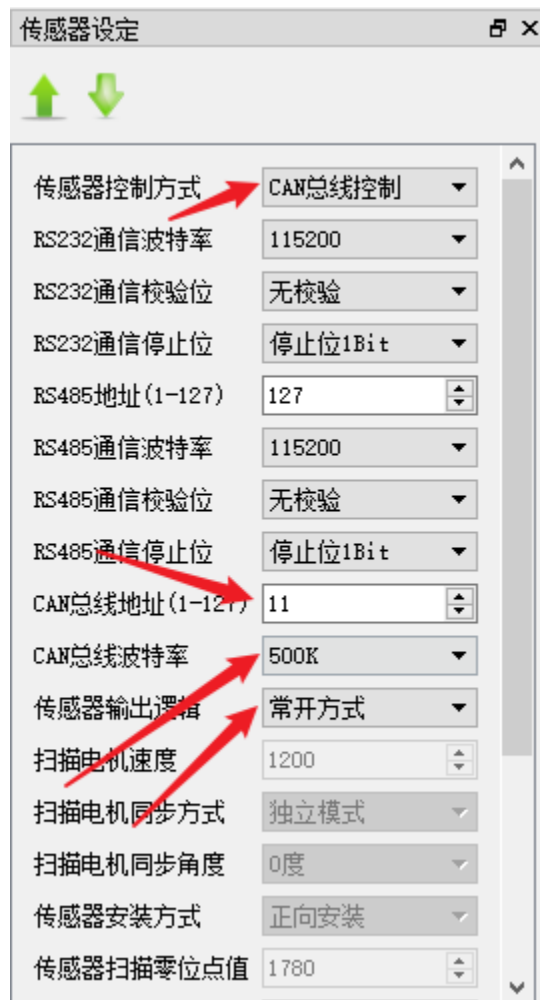
OUT1: 停止功能

OUT2: 减速功能

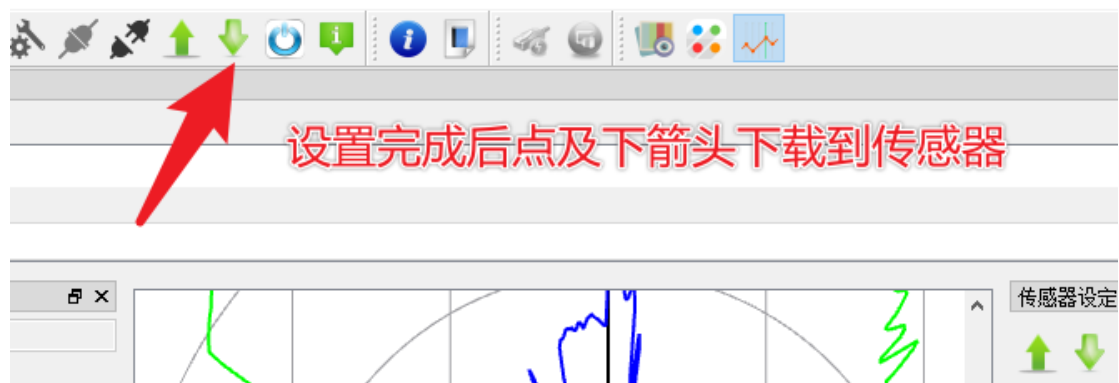
前



按照下图配置



下载到传感器



重启



接线：

棕色：24V

蓝色：0V

白色：接 AGV 控制器的 CAN1-H

白绿：接 AGV 控制器的 CAN1-L

剩下的线不用管